



A Trimble R6 GPS vevő néhány jellemzője:

- Két-frekvenciás, 72 csatornás GPS vevő
- Egyetlen házba integrált GPS vevő/GPS antenna/adatátviteli egység (GSM)
- Alkalmos a GLONASS rendszer jeleinek vételére is
- Rendelhető csak NAVSTAR és NAVSTAR/GLONASS kiépítésben is, a GLONASS jelekre később is up-gradelhető
- Alkalmos a WAAS/EGNOS jelek vételére (SBAS)
- Könnyű, ütés,- és vízálló kivitel (katonai szbv.), mindössze 1,35 kg
- Adatrögzítés a belső memóriába (11Mb) és/vagy a vezérlőbe
- A vevő tetszőlegesen konfigurálható bázissá, vagy roverre
- Robot™ („egy-emberes”) mérőállomással Trimble IS rovert alkot (integrált felmérés)
- Korrekciós adatátvitelhez választható integrált URH rádió vagy GSM modem, ill. akár korlátlan számú külső GSM (BlueTooth)
- Kezelőegységként többféle Trimble tasztatúra alkalmazható (pl.:ACU, TCU, TSC2)
- Tasztatúra áthelyezéssel bármely mérőállomással képes egységet alkotni (azonos kezelőfelület: Trimble Survey Controller szoftver)
- Kommunikál bármilyen Trimble GPS-szel, ill. más gyártók GPS vevőivel
- Energiaellátás Li-Ion akkukról – akár 7 órányi RTK mérés, egyetlen akkuval
- A rover alkalmas saját bázissal kommunikálni URH rádióval, GSM modemmel, ill. a permanens állomásokkal NTRIP, VRS, FKP, stb. módszerrel, GPRS-en keresztül
- Pozíció: 1, 2, 5 és 10Hz-en
- Inicializálás: kb. 20mp-ként, 50km-ig 99,99% megbízhatósággal (a tapasztalati értékek ennél jóval nagyobb bázishosszakat mutatnak, b>60km!!!)



A hagyományos módon permanens állomásokot használó NTRIP technológia mellett, ismeri a hálózatos, VRS, FKP, stb. technológiát. Ezzel nem szükséges valamelyik FÖMI bázis "hatósugarában" tartózkodni, mivel a műszer -az állomások hálózatából- egy virtuális bázist számol a rovertől néhány kilométerre és úgy tekinti mintha az onnan kapná a jeleket. Ez a felhasználónak nagy sebességet, nagyobb pontosságot és a permanens állomások helyétől teljes függetlenséget biztosít.

A piacon egyedülálló módon, (csak a Trimble vevőkre jellemzően) fix IP című, saját szerverrel, a FÖMI permanensállomásokhoz hasonló bázisvevőt lehet az R6 GPS-ből kialakítani!



TrimbleR6



TrimbleR6 bázis



TrimbleR6 rover



Trimble IS (Robot™+RTK GPS)

A Trimble R6 GNSS rendszer kezelőegységeinek néhány jellemzője:

Az **TrimbleR6** valamennyi professzionális TRIMBLE kezelőegységgel vezérelhető (ACU, TCU, TSC2, stb.), ezek általános ismérvei a következők:

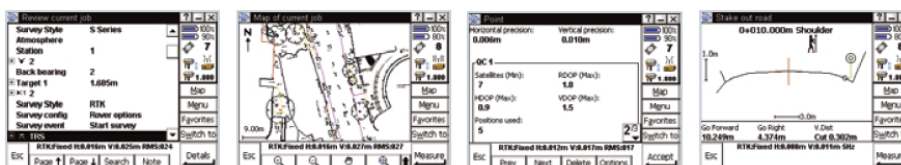
- Színes, -erős ellenfényben is- jól látható érintőképernyő
- Teljes alfanumerikus billentyűzet, funkciógombokkal kiegészítve
- Bármilyen Trimble műszerhez (GPS/mérőállomás) csatlakoztatható, azokat automatikusan felismeri, kezeli
- Integrált BlueTooth technológia, gyors kábelenküli adatátvitelhez
- Nagyméretű belső memória (256-512Mb,...), mely külső eszközzel (USB, CF-Card, stb.) tovább bővíthető, nagyteljesítményű processzor (400-512MHz) és RAM (64-128Mb)
- USB, soros, LAN csatlakozási lehetőség a kábeles adatátvitelhez
- Színes, valódi DXF/SHP kezelés, szerkesztés rétegenként: vonal,- területmérés, jelkulcsozás, pontkódolás
- Valós idejű video-stream,- valamint szkennelési színekép kezelés
- Vektoros és raszteres háttérállományok megjelenítése a terepen, a grafikus kijelzőn
- Internet hozzáférés, ill. e-mail küldési-fogadási lehetőség a terepen, GPRS-en keresztül
- Mért adatok konvertálása a műszerben különböző ismert,- (ASCII, DXF, JKV, stb.) és felhasználó által generált formátumba
- Magyar nyelvű kezelőfelület, magyar nyelvű hangfájlokkal
- Teljes szoftverezettség (pl.:3D-Road, COGO, területszámítás, stb.)!
- A vezérlő szabadon választható a felhasználó igényeinek megfelelően!



A tasztatúra kiválasztása kizárólag a felhasználó ízlésétől és elképzeléseitől függ, hiszen a vezérlőszoftver mindegyiken teljesen azonos, azzal bármilyen Trimble GPS és mérőállomás kezelhető.

A vezérlő megválasztásának szempontjai lehetnek:

- ✓ Már meglévő Trimble műszerpark kiépítettsége – meglévő műszerek bővítése
- ✓ Egy későbbi műszerpark fejlesztésének irányvonala – a majdani műszerek bővítése
- ✓ Munkák jellege, a már kialakított technológiába való belesimulás



Rendszer kiépítési lehetőségek (TCU):

A műszer vevőpár használata esetén, tetszőlegesen konfigurálható mind bázissá, mind roverré! A vevő adatátviteli eszközei lehetnek:

Korrekciók adása/vétele: integrált URH rádióval saját bázisról

Korrekciók adása/vétele: integrált GSM modemmel saját bázisról

Korrekciók vétele: integrált GSM modemmel, GPRS-en keresztül a FÖMI szerveréről

Korrekciók adása/vétele: integrált GSM modemmel, GPRS-en keresztül saját, fix IP című szerverről

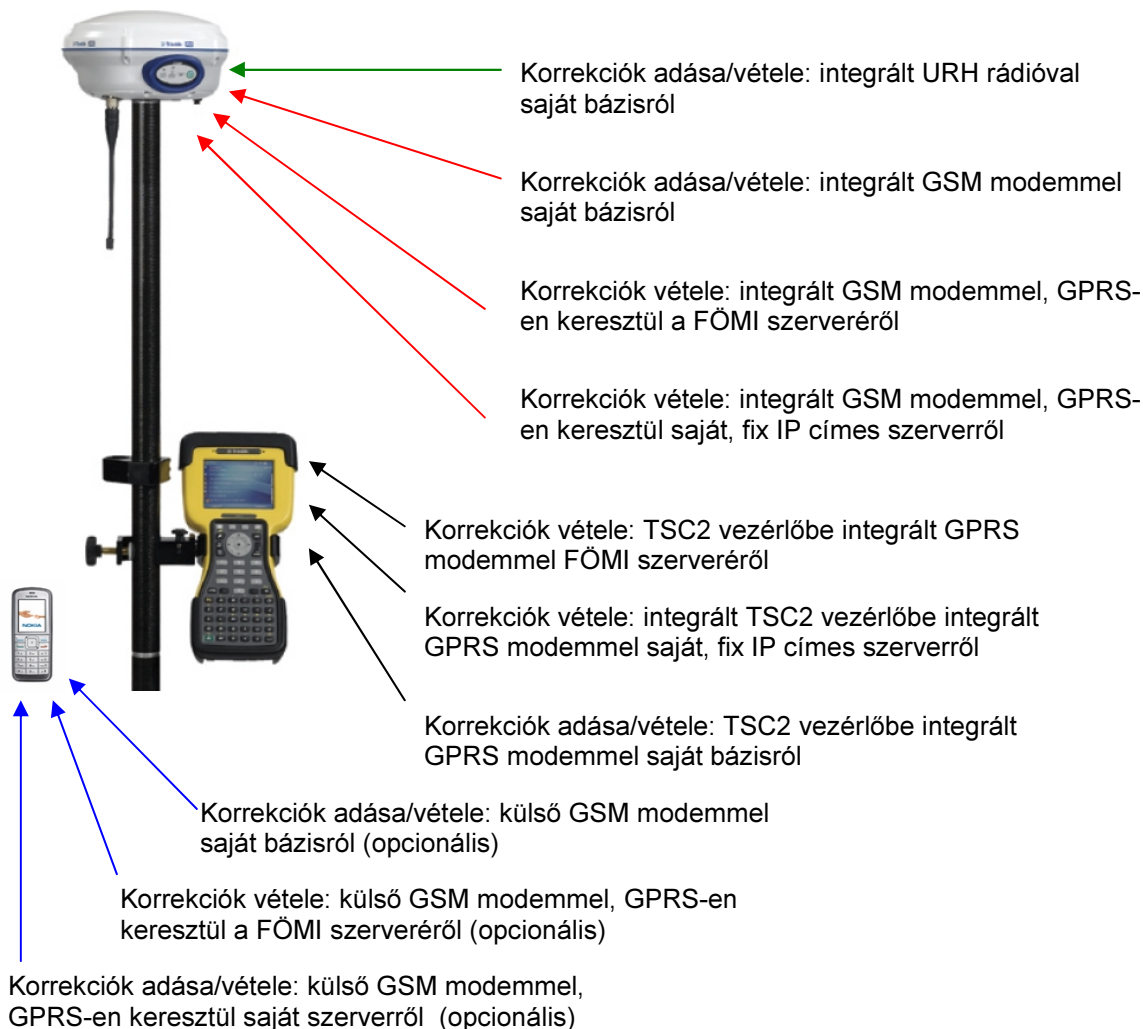
Korrekciók adása/vétele: külső GSM modemmel saját bázisról (opcionális)

Korrekciók vétele: külső GSM modemmel, GPRS-en keresztül a FÖMI szerveréről (opcionális)

Korrekciók adása/vétele: külső GSM modemmel, GPRS-en keresztül saját szerverről (opcionális)



Rendszer kiépítési lehetőségek (TSC2):



Trimble5500 Trimble5600 TrimbleS6 3D szkennel